

*Rozwiązywanie równania
macierzowego $AX = B$
za pomocą rozkładu Cholesky-Banachiewicza*

Tymoteusz Kwieciński

Grudzień 2022

Spis treści

1	Opis zadania	2
2	Opis używanej metody	2
3	Sposób implementacji	2
4	Sposób pomiaru błędu	2
5	Przykłady	3
6	Dalsze przykłady	5
7	Jeszcze więcej przykładów	9
8	Podsumowanie	12
9	Literatura	12

1 Opis zadania

Moim zadaniem było rozwiązywanie równania macierzowego $AX = B$, gdzie $A \in \mathbf{R}^{n \times n}$ jest macierzą symetryczną oraz dodatnio określoną, zaś macierz $B \in \mathbf{R}^{n \times m}$, $m \geq 1$, przy pomocy metody Cholesky'ego-Banachiewicza.

2 Opis używanej metody

Metoda Cholesky'ego-Banachiewicza rozwiązywania równania macierzowego $AX = B$, polega na rozkładzie macierzy symetrycznej, dodatnio określonej A na iloczyn macierzy $L \cdot L^T$, gdzie macierz L jest macierzą dolnotrójkątną.

Po rozłożeniu macierzy A na iloczyn macierzy $L \cdot L^T$ należy rozwiązać dwa proste równania macierzowe:

1. $LY = B$, L jest macierzą dolnotrójkątną.
2. $L^T X = B$, L^T jest macierzą górnortrójkątną.

Wówczas macierz X jest szukanym rozwiązaniem równania, gdyż spełnia ona równanie:

$$AX = L(L^T X) = LY = B$$

3 Sposób implementacji

Zadanie zostało zaimplementowane w programie MATLAB. Program składa się z kilku funkcji, które wzajemnie składają się na rozwiązanie zadania.

4 Sposób pomiaru błędu

Aby zweryfikować poprawność stosowanego przeze mnie algorytmu ustaliłem prosty sposób weryfikacji błędu otrzymywanej macierzy X .

Miarą błędu było odchylenie przeciętne wartości macierzy AX oraz macierzy B , gdzie macierz X jest znalezionym rozwiązaniem równania $AX = B$.

5 Przykłady

Aby sprawdzić zachowanie, poprawność i wydajność napisanej przeze mnie funkcji rozwiązującej równanie macierzowe $AX = B$ przy użyciu metody Cholesky'ego-Banachiewicza, przetestowałem ją na kilku przykładowych macierzach.

Dodatkowo wyniki były porównywane z wynikami funkcji rozwiązującej równanie $AX = B$ przy użyciu wbudowanej funkcji programu *MATlab* odwracającej macierz - *inv()*. Funkcja rozwiązywała układ równań szukając w pierw macierzy A^{-1} - odwrotnej do A , a następnie mnożąc ją lewostronnie z macierzą B .

Przykład 1.

Macierz A jest jednostkowa o wymiarach 3×3 , zaś B macierzą o wymiarach 3×4 o wartościach losowych.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} 0.5377 & 0.8622 & -0.4336 & 2.7694 \\ 1.8339 & 0.3188 & 0.3426 & -1.3499 \\ -2.2588 & -1.3077 & 3.5784 & 3.0349 \end{pmatrix}$$

W tym przypadku, algorytm sprawdził się bardzo dobrze. Rozłożył macierz A dokładnie na iloczyn dwóch macierzy jednostkowych, a także ustalił precyzyjnie $X = B$.

Podobnie dobrze sprawdziła się również funkcja używająca wbudowaną funkcję programu *MATlab* *inv*.

Przykład 2.

Macierz A jest macierzą symetryczną, dodatnio określoną o wymiarach 3×3 , gdzie na miejscu (i, j) macierzy A stoi największy wspólny dzielnik i oraz j . B jest macierzą jednostkową o wymiarach 3×3 .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

W tym przypadku napisana przeze mnie metoda zwróciła macierz X będącą bardzo blisko poprawnego wyniku. Odchylenie przeciętne odpowiadających współczynników wynosiło

Badana metoda	Cholesky-Banachiewicz	wbudowana funkcja <i>inv</i>
Przybliżony błąd	10^{-16}	0

Przykład 3.

Przykład numer 3 ma na celu sprawdzenie jak zaimplementowane funkcje radzą sobie z napotkanymi błędami. W tym przypadku podana macierz A nie jest dodatnio określona.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Zgodnie z przewidywaniami, algorytm nie poradził sobie z rozwiązaniem równania, gdyż rozwiązanie równania $AX = B$ z takimi danymi jak wyżej nie istnieje.

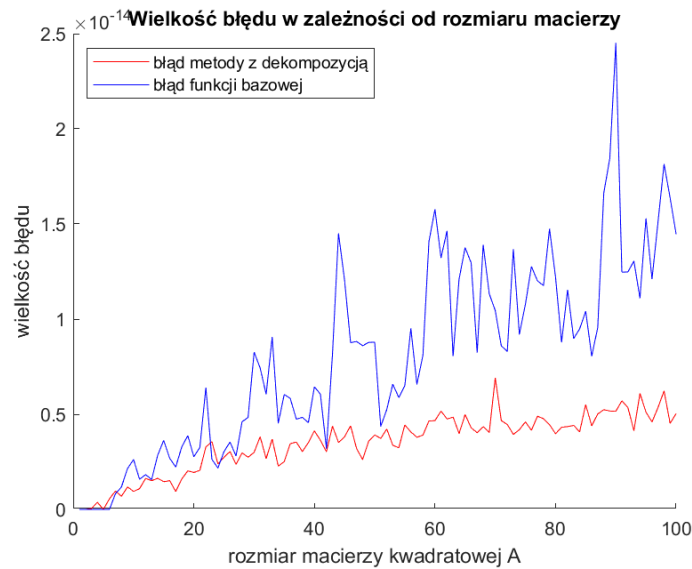
6 Dalsze przykłady

W tym oraz następujących przykładach analizować będę wielokrotne przykłady - to znaczy przy pomocy funkcji *gallery* programu MATLAB generowałem coraz macierze A o wymiarach $n \times n$ dla zwiększających się wartości n . W ten sposób można łatwo porównać dokładność metody wykorzystującej wbudowaną funkcję programu MATLAB oraz tą napisaną przeze mnie.

Co więcej takie podejście pokazuje, że zaimplementowana przeze mnie funkcja rzeczywiście działa - na przykładach różnego typu i rozmiarów.

Przykład 4.

Macierz A o wymiarach $n \times n$ jest macierzą najmniejszej wspólnej wielokrotności - A jest macierzą symetryczną, dodatnio określoną o wymiarach 3×3 , gdzie na miejscu (i, j) macierzy A stoi największy wspólny dzielnik i oraz j . Macierz B jest macierzą o wymiarach $n \times 4$ o współczynnikach naturalnych nie większych niż 10, generowana losowo.

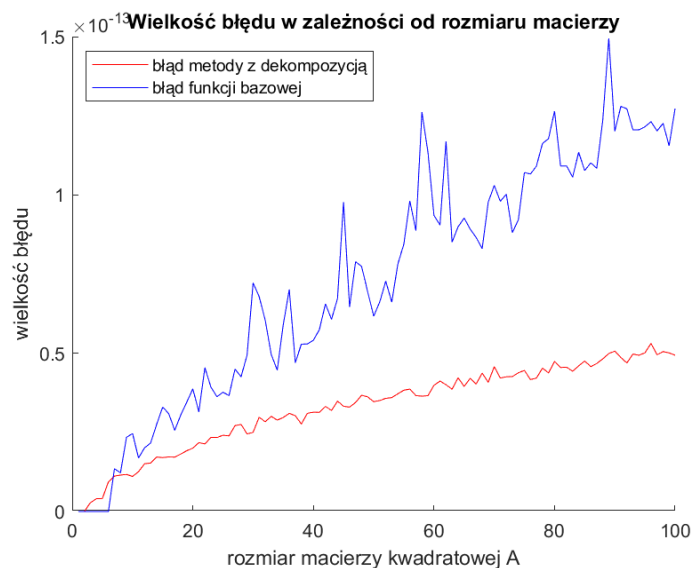


Rysunek 1: Wykres odchylenia przeciętnego iloczynu znalezionej macierzy dla macierzy najmniejszej wspólnej wielokrotności i losowej macierzy B o 4 kolumnach

Jak widać, zaimplementowana przez nas metoda wykorzystująca dekompozycje sprawuje się trochę lepiej dla macierzy większych wymiarów.

Przykład 5.

Podobnie jak w poprzednim przykładzie macierz A jest macierzą najmniejszej wspólnej wielokrotności i losowej macierzy B o wartościach naturalnych nie większych od 100, tym razem macierz B ma 100 kolumn

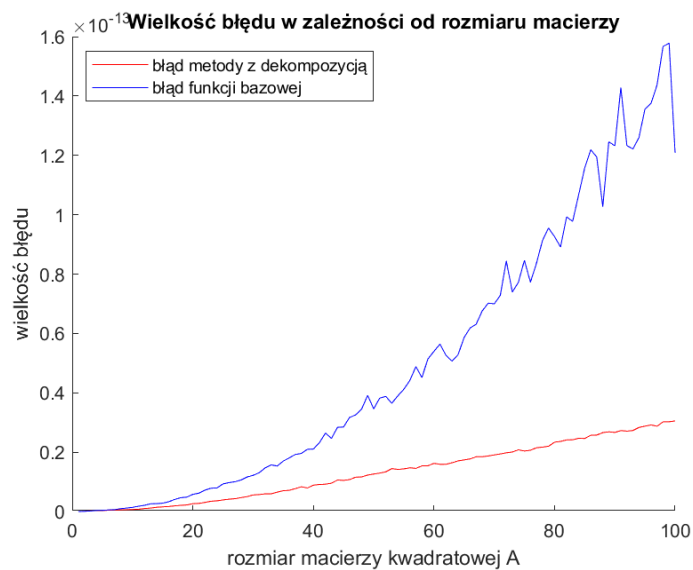


Rysunek 2: Wykres odchylenia przeciętnego iloczynu znalezionego rozwiązania dla macierzy najmniejszej wspólnej wielokrotności i losowej macierzy B o 100 kolumnach

Podobnie jak w poprzednim przykładzie wartość błęd jest mniejsza w przypadku metody używającej dekompozycję.

Przykład 6.

Macierz A o wymiarach $n \times n$ jest dodatnio określoną, symetryczną macierzą Lehmera. Macierz B jest macierzą o wymiarach $n \times 100$ o współczynnikach losowych z rozkładu normalnego.

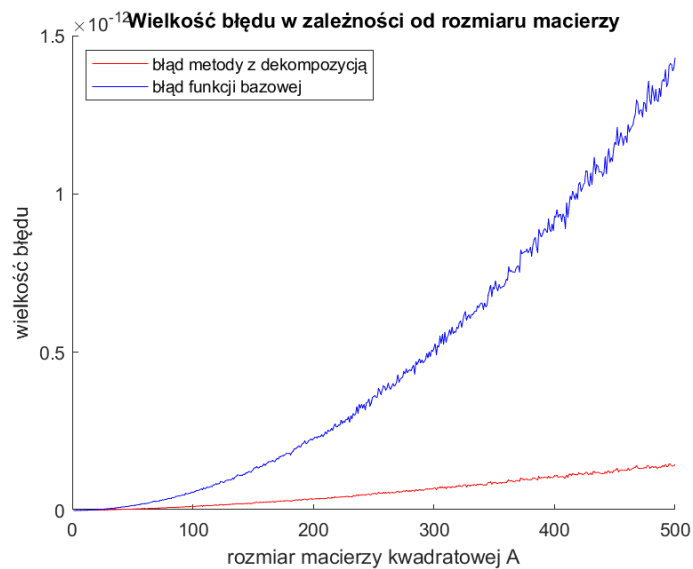


Rysunek 3: Wykres odchylenia przeciętnego iloczynu znalezionej macierzy Lehmera i losowej macierzy B o 100 kolumnach

Ponownie, zaimplementowana przeze mnie metoda daje bardziej dokładne rezultaty.

Przykład 7

W tym przypadku macierz A jest macierzą rzadką o współczynnikach tylko na trzech diagonalach o wymiarach $n \times n$ gdzie n jest nie większe niż 500, zaś macierz B jest macierzą o wymiarach $n \times 200$ o współczynnikach losowych z rozkładu normalnego.



Rysunek 4: Wykres odchylenia przeciętnego iloczynu znalezionego rozwiązania dla macierzy rzadkiej i losowej macierzy B o 200 kolumnach

Ponownie, zaimplementowana funkcja zwróciła dokładniejsze wyniki.

7 Jeszcze więcej przykładów

Aby sprawdzić wydajność zaimplementowanej funkcji wykorzystującej dekompozycję, zmierzyłem i porównałem czasy wykonywania poszczególnych wywołań obliczania równania $AX = B$ za pomocą napisanej przeze mnie funkcji oraz funkcji wykorzystującej odwracanie macierzy.

Przykład 8

Macierz A jest macierzą symetryczną, dodatnio określoną o wymiarach 3×3 , gdzie na miejscu (i, j) macierzy A stoi największy wspólny dzielnik i oraz j . B jest macierzą jednostkową o wymiarach 3×3 .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

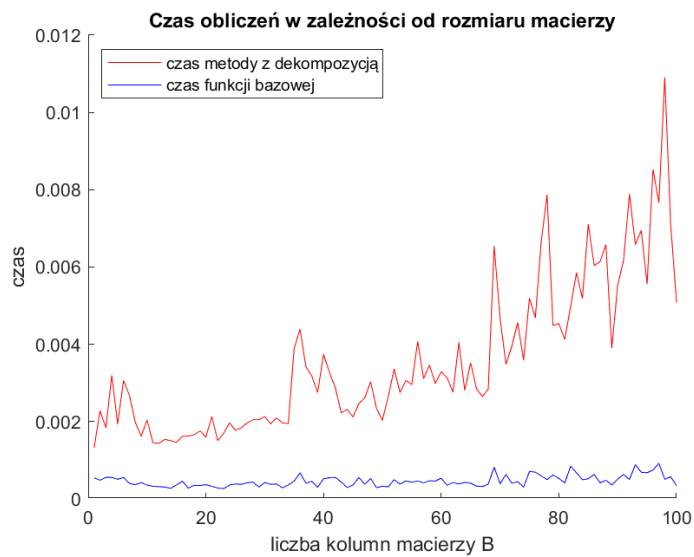
W tym przypadku napisana przeze mnie metoda zwróciła macierz X będącą bardzo blisko poprawnego wyniku. Czas działania poszczególnych funkcji wynosił

Badana metoda	Cholesky-Banachiewicz	wbudowana funkcja <i>inv</i>
przybliżony czas działania	10^{-5}	10^{-6}

Jak się okazuje funkcja wykorzystująca dekompozycję macierzy metodą Cholesky'ego-Banachiewicza jest odrobinę wolniejsza.

Przykład 9

W tym przypadku macierz A jest macierzą Lehmera 100×100 zaś macierz B jest macierzą o wymiarach $100 \times m$, gdzie m jest nie większe niż 100, o współczynnikach losowych z rozkładu normalnego.

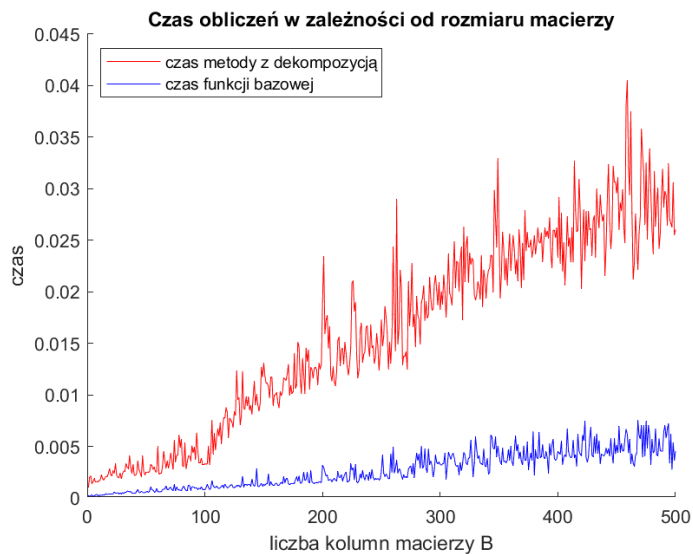


Rysunek 5: Wykres odchylenia przeciętnego iloczynu znalezionego rozwiązania dla macierzy rzadkiej i losowej macierzy B o 200 kolumnach

W tym przypadku funkcja wykorzystująca macierz odwrotną poradziła sobie lepiej niż zaimplementowana funkcja wykorzystująca dekompozycje Cholesky'ego-Banachiewicza, mimo że ta różnica była niewielka.

Przykład 10

W tym przypadku macierz A jest macierzą rzadką o współczynnikach tylko na trzech diagonalach o wymiarach 100×100 , zaś macierz B jest macierzą o wymiarach $100 \times m$, gdzie m jest nie większe niż 500 o współczynnikach losowych z rozkładu normalnego.



Rysunek 6: Wykres czasu potrzebnego na rozwiązanie równania dla macierzy rzadkiej i losowej macierzy B

W tym przypadku ponownie funkcja wykorzystująca macierz odwrotną poradziła sobie lepiej niż zaimplementowana funkcja wykorzystująca dekompozycje Cholesky'ego-Banachiewicza, mimo że ta różnica była niewielka.

8 Podsumowanie

Mimo, że okazuje się, że zaimplementowana przeze mnie metoda, mimo wektoryzacji, sprawuje się trochę wolniej niż funkcja wykorzystująca macierz odwrotną i wbudowaną funkcję programu MATLAB, to wydaje się bardzo dobrą funkcją do rozwiązywania równań zadanego typu, szczególnie, że zwracane wyniki są bardziej dokładne.

9 Literatura

- Notatki z wykładu z przedmiotu Metody Numeryczne